Многоспиновая запутанность и квантовые вычисления на пяти-кубитной платформе квантового компьютера фирмы IBM

<u>Э.Б.Фельдман</u>

Институт проблем химической фиики РАН





План доклада

- Многоквантовая (МК) спектроскопия ЯМР в твердых телах.
- Теория МК динамики ЯМР спин-несущих молекул (атомов) в нано-поре при низких температурах.
- Многоспиновая запутанность в в МК спектроскопии ЯМР
- Решение системы из трех линейных уравнений на пяти-кубитной платформе квантового компьютера фирмы IBM
- Оценка точности вычислений на квантовом компьютере с помощью алгоритма, вычисляющего число т.



Кормание газа спин-несущих молекул в нано-полости методом ЯМР



кГц

J. Baugh, A. Kleinhammens, D. Han, Q. Wang and Y. Wu, Science 294, 1506 (2001)

IPCP

Диполь-дипольные взаимодействия в газах и жидкостях в нано-размерных полостях



J. Baugh, A. Kleinhammes, D. Han, Q. Wang, Y. Wu, Science 294, 1506 (2001)

МК динамика ЯМР в системах взаимодействующих спинов

IPCP

$$H_{MQ} = -\frac{D}{2} \sum_{j < k} (I_j^+ I_k^+ + I_j^- I_k^-) = -\frac{D}{4} \{ (I^+)^2 + (I^-)^2 \},\$$
$$\left| H_{MQ}, \hat{I}^2 \right| = 0$$



S.I.Doronin, A.V.Fedorova, E.B.Fel'dman, A.I.Zenchuk, J.Chem. Phys. 131, 104109 (2009)

Блок МК гамильтониана для спинового числа S

$$\langle M | I^+ | M-1 \rangle = \langle M-1 | I^- | M \rangle = \sqrt{(S+M)(S-M+1)},$$

M = -S + 1, -S + 2, ..., S

$$\langle M | (I^+)^2 | M - 2 \rangle = \langle M - 2 | (I^-)^2 | M \rangle$$

= $\sqrt{(S + M)(S + M - 1)(S - M + 1)(S - M + 2)},$

M = -S + 2, -S + 3, ..., S - 1, S

Вырождение блока МК гамильтониана

 $\frac{N}{2} - \left[\frac{N}{2}\right]$ I_{Z}

 $\frac{N}{2}\left(\frac{N}{2}+1\right)$

 I_z

S=N/2-1

 $\left(\frac{N}{2}\!-\!1\right)\!\frac{N}{2}$

 I_z

Полная размерность гамильтониана:

$$(N+1) + N + \dots + 1 = \frac{(N+2)(N+1)}{2} \neq 2^{N}$$

Эти блоки вырождены!

$$n_N(S) = \frac{N!(2S+1)!}{(\frac{N}{2}+S+1)!(\frac{N}{2}-S)!}$$

$$\sum_{S} n_N(S)(2S+1) = 2^N$$



Блочная структура МК динамики ЯМР в нано-поре



$$J_{k,S} = \frac{Tr\{\rho_{k}^{S} \cdot \rho_{-k}^{S}\}}{Tr\{I_{z}^{2}\}}, \quad S = \frac{N}{2}, \frac{N}{2} - 1, \dots, \frac{N}{2} - \left[\frac{N}{2}\right]$$

 $J_k(\tau) = \sum_{S} n_N(S) J_{k,S}(\tau),$



Зависимость интенсивностей МК когерентностей ЯМР от времени для системы из *N*=201спина



МК ЯМР при низких температурах

$$\rho(0) = \rho_{eq} = \frac{\exp\left(\frac{\hbar\omega_0}{kT}I_z\right)}{Z},$$

IPCP

RAS

$$G(\tau,\phi) = Tr\left\{e^{i\Phi I_z}\rho_{LT}(\tau)e^{-i\Phi I_z}\cdot\rho_{HT}(\tau)\right\},\,$$

$$\rho_{LT}(\tau) = e^{-iH_{MQ}\tau} \rho_{eq} e^{iH_{MQ}\tau}; \quad \rho_{HT}(\tau) = e^{-iH_{MQ}\tau} I_z e^{iH_{MQ}\tau},$$

$$1 \quad \stackrel{\hbar\omega_0}{\longrightarrow} c \quad (\tau)$$

$$\rho_{LT}(\tau) = \frac{1}{Z} e^{\frac{n\omega_0}{kT}\rho_{HT}(\tau)}$$



OUT of time ordered correlations (OTOC)

$$G(\tau,\phi) = \frac{b}{Z} Tr \left\{ e^{i\phi I_z} \rho_{HT}(\tau) e^{-i\phi I_z} \rho_{HT}(\tau) \right\},$$



 $G_{LT}(\tau,\phi) = \frac{b}{7} Tr \left\{ e^{i\phi I_z} \rho_{LT}(\tau) e^{-i\phi I_z} \rho_{LT}(\tau) \right\}.$



Многоквантовая динамика ЯМР в нанопоре при низких температурах



S.I.Doronin, E.B.Fel'dman, I.D.Lazarev, Physical Review A 100, 022330 (2019)



Зависимость числа запутанных спинов от температуры











Решение систем линейных уравнений на квантовом IPCP процессоре IBM Quantum Experience Ошибки измерений в простейших схемах $|\alpha|0\rangle + \beta|1\rangle$ в идеале $|\beta| = 0;$ **⋌─а**|0**〉 + β**|1<mark>⟩</mark> измерение |β|~0.01 Х в идеале $|\alpha| = 0;$ измерение $|\alpha| \sim 0.02$ $- \alpha |0\rangle + \beta |1\rangle$ Х $-\alpha|0\rangle + \beta|1\rangle$ в идеале $|\beta| = 0;$ измерение |*β*|~0.05

$$|\alpha|^2 + |\beta|^2 = 1$$



Полученная система позволяет найти компоненту x_k вектора $x = (x_1, x_2, ..., x_M)$

Реализация протокола на квантовом процессоре

По теореме Соловея-Китаева, оператор *U* представим в виде комбинации операторов однокубитных вращений

$$R_j = \exp(i\varphi I_{\alpha j}), \qquad I_{\alpha j} = \frac{1}{2}\sigma_{\alpha j}, \qquad \alpha = x, y, z$$

и СNОТов (*i* – контролирующий спин)

$$C_{ij} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$



Оба блока состоят из операторов однокубитных вращений и двухкубитных операций СNOTов

Битер: система из двух уравнений

$$A = \begin{pmatrix} -1.8 & 0.6 \\ -0.4 & 1.4 \end{pmatrix}, \qquad b = \begin{pmatrix} -0.6 \\ 0.8 \end{pmatrix}$$

Инициализация **b**

IPCP

Реализация оператора **U**



$$\begin{array}{c} q_i \\ q_j \end{array} \xrightarrow{V(\alpha)} \\ q_j \end{array} \leftrightarrow \begin{array}{c} q_i \\ q_j \end{array} \xrightarrow{R_y(\alpha)} \\ q_j \end{array} \xrightarrow{R_y(\alpha)} \\ q_j \end{array}$$

Система из трех уравнений

 $A = \begin{pmatrix} 0.9 & -0.6 & -1.8 \\ 1.6 & -0.5 & -0.6 \\ 0.8 & -1.4 & -0.5 \end{pmatrix}$ *x_i* -- точное значение корня \tilde{x}_i -- измеренное значение Погрешности измерений усреднение по решениям после коррекции до коррекции для разных **b** $\varepsilon_i = \widetilde{x}_i^2 - x_i^2; \ \varepsilon(x) = 0.4 - 0.7 \ x^2 \longrightarrow X_i = \widetilde{x}_i^2 - \varepsilon(x_i); \ \widetilde{\varepsilon}_i = X_i - x_i^2$ 0.4 $0.40013 - 0.70437 x^2$ 0.08 0.2 0.06 E $\tilde{\varepsilon}$ 0 0.04 0.02 -0.2 0.2 0.8 0.4 0.6 0 0.2 0.4 0.6 0.8 0 x^2

Вычисление числа π на квантовом компьютере

Кубит изначально находится в состоянии |0
angleПроизводим поворот вокруг оси Y на угол φ После этого кубит будет в состоянии $\cos(\varphi/2)|0
angle+\sin(\varphi/2)|1
angle$

Проведем измерение состояния кубита. Вероятность найти его в состоянии|1
angle



Слева – график этой вероятности в зависимости от ф. Отношение площадей сегмента, закрашенного тёмным цветом, к площади более светлого прямоугольника равно 2/т.

Оценка точности квантовых вычислений на 16-кубитной платформе квантового компьютера по вычислению числа т



- Вероятность получить состояние |1> на реальном квантовом компьютере не равна 0, даже если измеряется начальное состояние, и не достигает единицы при повороте на угол π
- Минимум и максимум могут достигаться не при углах поворота 0 и π соответственно, а при других углах
- Это приводит к изменению масштаба графика по осям и к его сдвигам. Но отношение площадей при этом не меняется.
- Вероятности оцениваются путем многократных (8192)
 измерений для каждого значения угла

Не все кубиты дают хорошую точность. Например, кубит, на которм были получены графики слева, связан только с одним другим кубитом, и зависимость вероятности от угла близка к синусоиде.

По этим данным получаем π ≈3,13±0,03



Благодарности

Александру Зенчуку, ИПХФ РАН Елене Кузнецовой, ИПХФ РАН Сергею Доронину, ИПХФ РАН Анне Федоровой, ИПХФ РАН Алексею Пыркову, ИПХФ РАН Сергею Васильеву, ИПХФ РАН Георгию Бочкину, ИПХФ РАН Илье Лазареву, ИПХФ РАН IPCP RAS

Квантовые технологии, ИФФТ РАН, 11 декабря 2019 г. Лаборатория спиновой динамики и спинового компьютинга ИПХФ РАН



